

Wykaz oznakowania:

L.p.	Wlot/wylot zachodni (A)	Wlot/wylot od Rzeszowa (B)	Wlot/wylot przy szkole, wschodni (C)	Wlot/wylot północny (D)
1	A-30 istn., pozostaje	E-17a + E-18a – istn., pozostaje	D-2 istn., pozostaje	A-29 - projektowany
2	A-29 - projektowany	D-42+D-43 istn., pozostają	B-20 istn., pozostaje	T-16 – istn., pozostaje
3	D-2 istn., pozostaje	T-16 – istn., pozostaje	A-29 - projektowany	D-1 istn., pozostaje
4	B-20 istn., pozostaje	A-29 - projektowany	P-14 - projektowany	A-18b+T-2 - pozostaje
5	A-18b+T2 istn., pozostaje	D-15 – istn., pozostaje	P-12 - projektowany	P-14 - projektowany
6	P-14 - projektowany	D-1 istn., pozostaje		
7	P-12 - projektowany	D-6+T-2 x2 - projektowane		
8		P-14 - projektowany		
9		P-10 – istn., pozostaje		
10		A-18b+T-2 - pozostaje		

#### 4. Sygnalizacja świetlna

Zaprojektowano sygnalizację świetlną acykliczną, akomodacyjną, z detekcją wideo dla pojazdów oraz przyciskami wywołania dla pieszych.

Przyjęto następujący układ działania sygnalizacji świetlnej:

- faza 1 – grupa kołowa K1 (sygnalizatory: A1 – wlot zachodni, C1 – wlot wschodni) – zezwolenie na jazdę w dozwolonych relacjach po wykryciu przez detektor wideo, brak kolizji z ruchem pojazdów z drogi z pierwszeństwem przejazdu oraz z pieszymi,

- faza 2 – grupa kołowa K2 (sygnalizator: B1 i B2 – wlot południowy od strony Rzeszowa) – zezwolenie na jazdę na wprost wraz z relacjami skrętnymi z dróg podporządkowanych; brak kolizji z pojazdami z grupy K1 oraz z pieszymi, światło zielone dostępne, z wyjątkiem przełączenia na fazy 1 i 3,

- faza 3 – grupa piesza P1 – po wywołaniu dowolnym przyciskiem; brak kolizji z pojazdami.

Dla tak przyjętego ogólnego schematu sygnalizacji przeprowadzono obliczenia czasów międzyzielonych. Przyjęto prędkości pieszych 1,0 m/s ze względu na dzieci szkolne i starsze osoby odprowadzające dzieci. Dla pojazdów przyjęto klasyczne parametry ruchowe na podstawie rozporządzenia [2]. Sygnał zielony z drogi podporządkowanej może być wydłużany maksymalnie 3x 2s, gdy w zakresie pola detekcji wlotu podporządkowanego zostaną wykryte pojazdy. Faza ta może być pomijana w pracy sygnalizacji, jeśli detektor nie wykryje zapotrzebowania na sygnał zielony na tym wlocie.